

一、概述

这个 8 位基于 EPROM 微控制器是由完全静态 CMOS 技术设计，集高速、体积小、低功耗和抗高噪声一体的芯片。

内存包括 2.0K 字节 ROM 和 80 字节静态 RAM。

二、特点

如下是关于软硬件的一些特点：

- ◆ 集成 CMOS 静态设计方案
- ◆ 8 位数据总线
- ◆ ROM 大小：2K 字
- ◆ 内部 RAM 大小：80 字节(72 通用寄存器，8 个特殊寄存器)
- ◆ 36 条指令
- ◆ 14 位指令宽度
- ◆ 2 级堆栈
- ◆ 工作电压：2.3V~5.5V
- ◆ 工作频率：0~20MHz
- ◆ 最短指令执行时间是在 20MHz 下除分支指令外的所有单周期指令的 200ns
- ◆ 寻址方式包括直接，间接和相对寻址方式
- ◆ 上电复位
- ◆ 上电检测
- ◆ 睡眠低功耗方式
- ◆ 4 种起振时间：
150us,20ms,40ms,80ms
- ◆ 带 8 位可编程预分频器的 8 位定时/计数器 RTCC

- ◆ 四种可选振荡器类型
RC——低价 RC 振荡器
LFXT——低频晶体振荡器
XTAL——标准晶体振荡器
HFXT——高频晶体振荡器
- ◆ 自振式看门狗定时器 (WDT)
- ◆ 20 个 I/O 口引脚

三、用途

MDT2020 的应用范围从发动机控制，高速自动机车（电车）到低电源遥控发送接收，面向设备装置，无线电通讯如遥控器、仪器仪表、充电器、玩具、汽车等。

四、引脚定义

RTCC	1	28	/MCLR
V _{dd}	2	27	OSC1
N/C	3	26	OSC2
V _{ss}	4	25	PC7
N/C	5	24	PC6
PA0	6	23	PC5
PA1	7	22	PC4
PA2	8	21	PC3
PA3	9	20	PC2
PB0	10	19	PC1
PB1	11	18	PC0
PB2	12	17	PB7
PB3	13	16	PB6
PB4	14	15	PB5

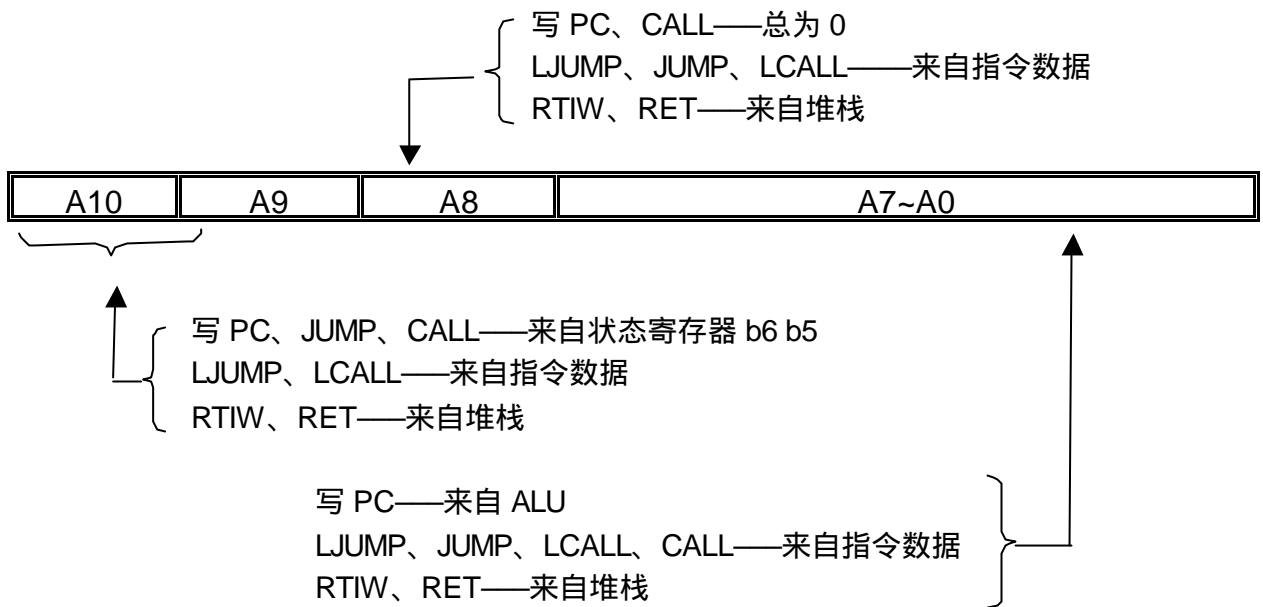
五、引脚描述

引脚名称	输入/输出	特征叙述
PA0~PA3	输入/输出	A 口, TTL 输入电平
PB0~PB7	输入/输出	B 口, TTL 输入电平
PC0~PC7	输入/输出	C 口, TTL 输入电平
RTCC	输入	定时/计数器, 斯密特触发输入电平
/MCLR	输入	复位引脚, 斯密特触发输入电平
OSC1	输入	振荡器输入
OSC2	输出	振荡器输出
Vdd		电源
Vss		地

六、存储器

地址	说明
00	间址寄存器 IAR
01	RTCC
02	PC
03	Status
04	MSR
05	PORTA
06	PORTB
07	PORTC
08~0F	内部 RAM, 通用寄存器
10~1F	内部存储器选择寄存器
30~3F	内部存储器选择寄存器
50~5F	内部存储器选择寄存器
70~7F	内部存储器选择寄存器

- (1) IAR (间址寄存器) : R0
- (2) RTCC (定时/计数器) : R1
- (3) PC (程序计数器) : R2



(4) Status (状态寄存器) : R3

位	符号	特征
0	C	进位
1	HC	辅助进位
2	Z	零位
3	PF	电源功耗标志位
4	TF	时间溢出标志位
6-5	Page	页面选择位： 00 : 000H~1FFH 01 : 200H~3FFH 10 : 400H~5FFH 11 : 600H~7FFH
7	----	通用位

(5) MSR(存储器选择寄存器) : R4



- (6) A □ : R5
PA3~PA0 , I/O 寄存器
- (7) B □ : R6
PB7~PB0 , I/O 寄存器
- (8) C □ : R7
PC7~PC0 , I/O 寄存器

(9) TMR (定时方式寄存器)

位	符号	特征		
		预分配置	RTCC	WDT
2-0	PS2-0	000	1 : 2	1 : 1
		001	1 : 4	1 : 2
		010	1 : 8	1 : 4
		011	1 : 16	1 : 8
		100	1 : 32	1 : 16
		101	1 : 64	1 : 32
		110	1 : 128	1 : 64
		111	1 : 256	1 : 128
3	PSC	预分配器分配位 0—RTCC 1—WDT		
4	TCE	RTCC 边沿触发方式 0—上升沿触发 1—下降沿触发		
5	TCS	RTCC 定时方式 0—内部时钟定时 1—外部时钟 RTCC 引脚定时		

(10) CPIO A , CPIO B , CPIO C (控制 I/O 口方式寄存器)

这个 CPIO 寄存器只能 “ 写 ”
= “ 0 ” , I/O 引脚定义为输出方式
= “ 1 ” , I/O 引脚定义为输入方式

(11) 编程时 EPROM 操作

振荡器类型
RC 振荡器
HFXT 振荡器
XTAL 振荡器
LFXT 振荡器

振荡器起振定时时间
150 μs , 20ms , 40ms , 80ms
20ms , 40ms , 80ms
20ms , 40ms , 80ms
80ms

看门狗控制
看门狗定时器使能整个时间
看门狗定时器不使能整个时间

上电检测
上电检测使能(Enable)
上电检测不使能(Disable)

保护位
弱保护不使能 (Weak Disable)
保护不使能(Disable)
保护使能(Enable)

(B) 程序存储器

地址	说明
000~7FF	程序存储器
7FF	上电,外部复位或 WDT 溢出复位的起始地址

七、所有寄存器复位状态

寄存器	地址	上电复位	/MCLR 或 WDT 复位
CPIO A	- -	1111 1111	1111 1111
CPIO B	- -	1111 1111	1111 1111
CPIO C	- -	1111 1111	1111 1111
TMR	- -	--11 1111	--11 1111
IAR	00H	—	—
RTCC	01H	xxxx xxxx	uuuu uuuu
PC	02H	1111 1111	1111 1111
Status	03H	0001 1xxx	000# #uuu
MSR	04H	100x xxxx	100u uuuu
Port A	05H	---- xxxx	---- uuuu
Port B	06H	xxxx xxxx	uuuu uuuu
Port C	07H	xxxx xxxx	uuuu uuuu

注释：U = 不变，X = 不可知，- = 不能实现，读为“0”，# = 依据下列条件

条件	状态寄存器位 4	状态寄存器位 3
/MCLR 复位 (非 SLEEP 期间)	U	U
/MCLR 复位在 SLEEP 期间	1	0
WDT 复位 (非 SLEEP 期间)	0	1
WDT 复位在 SLEEP 期间	0	0

八、指令

指令码	助记符	功能	操作	状态标志
010000 00000000	NOP	空操作	无	
010000 00000001	CLRWT	清看门狗定时器	0→WT	TF、PF
010000 00000010	SLEEP	睡眠方式	0→WT 振荡停止	TF、PF
010000 00000011	TMODE	W到TMODE寄存器	W→TMODE	无
010000 00000100	RET	返回	堆栈→PC	无
010000 00000rrr	CPIO R	控制I/O口寄存器	W→CPIO r	无
010001 1rrrrrrr	STWR R	存储W到寄存器中	W→R	无
011000 trrrrrrr	LDR R, t	送寄存器	R→t	Z
111010 iiiiiii	LDWI I	送立即数到W	I→W	无
010111 trrrrrrr	SWAPR R, t	高低四位交换	R(0~3)↔R(4~7)→t	无
011001 trrrrrrr	INCR R, t	寄存器加1	R+1→t	Z
011010 trrrrrrr	INCRSZ R, t	增1, 为零跳转	R+1→t	无
011011 trrrrrrr	ADDWR R, t	W与寄存器相加	W+R→t	C、HC、Z
011100 trrrrrrr	SUBWR R, t	寄存器减去W	R-W→t (R+/W+1→t)	C、HC、Z
011101 trrrrrrr	DECR R, t	寄存器减1	R-1→t	Z
011110 trrrrrrr	DECRSZ R, t	减1 为零跳转	R-1→t	无
010010 trrrrrrr	ANDWR R, t	W与寄存器相与	R W→t	Z
110100 iiiiiii	ANDWI i	W与立即数相与	i W→W	Z
010011 trrrrrrr	IORWR R, t	W与寄存器相或	R W→t	Z
110101 iiiiiii	IORWI i	W与立即数相或	I W→W	Z
010100 trrrrrrr	XORWR R, t	W与寄存器相异或	R W→t	Z
110110 iiiiiii	XORWI i	W与立即数相异或	i W→W	Z
011111 trrrrrrr	COMR R, t	取反	/R→t	Z
010110 trrrrrrr	RRR R, t	带进位循环右移	R(n)→R(n-1) C→R(7) R(0)→C	C
010101 trrrrrrr	RLR R, t	带进位循环左移	R(n)→R(n+1) C→R(0) R(7)→C	C
010000 1xxxxxxx	CLRW	工作寄存器清0	0→W	Z
010001 0rrrrrrr	CLRR R	寄存器清0	0→R	Z
0000bb brrrrrrr	BCR R, b	位清除	0→R(b)	无
0010bb brrrrrrr	BSR R, b	置位	1→R(b)	无
0001bb brrrrrrr	BTSC R, b	如果R(b)=0则跳	Skip if R(b)=0	无

指令码	助记符	功能	操作	状态标志
0011bb brrrrrr	BTSS R, b	如果 R (b) =1 则跳	Skip if R(b)=1	无
1000nn nnnnnnnn	LCALL n	长调用子程序	n→PC PC+1→Stack	无
1010nn nnnnnnnn	LJUMP n	长跳转	n→PC	无
110000 nnnnnnnn	CALL n	调用子程序	n→PC PC+1→Stack	无
110001 iiiiiii	RTIW i	返回，将立即数放入 W 中	Stack→PC i→W	无
11001n nnnnnnnn	JUMP n	跳转	n→PC	无

注释：

W：工作寄存器	b：位位置
WDT：看门狗定时器	t：目的寄存器
TMODE：定时器方式寄存器	0：工作寄存器
CPIO：I/O 口控制寄存器	1：通用寄存器
TF：超时位标志	R：通用寄存器地址
PF：掉电标志	C：进位标志位
PC：程序计数器	HC：辅助进位
OSC：振荡器	Z：零标志位
Inclu.：或	/：取反
Exclu.：异	x：忽略
AND：与	i：立即数（8 位）
	n：立即地址

九、性能

1. 工作电压和频率

$V_{DD} = 2.3V \sim 5.5V$

频率=0HZ~20MHZ

2. 输入电压 $V_{DD} = 5.0V$, $T = 25$

	Port	min	max
V_{IL}	PA、PB、PC	V_{SS}	1.0V
	RTCC、/MCLR	V_{SS}	1.0V
V_{IH}	PA、PB、PC	2.0V	V_{DD}
	RTCC、/MCLR	3.5V	V_{DD}

* 门槛电压

Port A , Port B, Port C $V_{IH} = 1.5V$

RTCC, /MCLR $V_{IL} = 1.3V$, $V_{IH} = 3.0V$ (斯密特)

3. 输出电压： $V_{DD}=5.0V$, $T=25$

PA、PB、PB □	
$I_{OH} = -20.0mA$	$V_{OH} = 4.20V$
$I_{OL} = -20.0mA$	$V_{OL} = 0.50V$
$I_{OH} = -5.0mA$	$V_{OH} = 4.80V$
$I_{OL} = -5.0mA$	$V_{OL} = 0.10V$

4. 漏电流

在 $V_{DD}=5.0V$, $T=25$ 下：

$$I_{IL} = -0.1 \mu A \text{ (max.)}$$

$$I_{IH} = +0.1 \mu A \text{ (max.)}$$

5. 睡眠电流

在看门狗使能， $T=25$ 以下：

$V_{DD}=2.3V$	$I_{DD} < 1.0 \mu A$
$V_{DD}=3.0V$	$I_{DD}=4.0 \mu A$
$V_{DD}=4.0V$	$I_{DD}=8.0 \mu A$
$V_{DD}=5.0V$	$I_{DD}=15.0 \mu A$
$V_{DD}=6.3V$	$I_{DD}=30.0 \mu A$

在看门狗不使能， $T=25$ 下：

$V_{DD}=2.3V$	$I_{DD} < 1.0 \mu A$
$V_{DD}=3.0V$	$I_{DD} < 1.0 \mu A$
$V_{DD}=4.0V$	$I_{DD}=1.0 \mu A$
$V_{DD}=5.0V$	$I_{DD}=5.0 \mu A$
$V_{DD}=6.3V$	$I_{DD}=10.0 \mu A$

6. 工作电流

在 $T=25$ 下

- * 振荡类型为 RC 振荡器；看门狗使能 $V_{DD}=5.0V$ ，见表 1—1
- * 振荡器类型为 LF 振荡器 ($C=20P$)；WDT 使能 见表 1—2
- * 振荡器类型为 XT 振荡器 ($C=10P$)；WDT 使能 见表 1—3
- * 振荡器类型为 HF 振荡器 ($C=10P$)；WDT 使能 见表 1—4

表 1—1

电容 (法 F)	电阻 ()	频率 (HZ)	电流 (A)
3P	4.7K	9.4M	1.9mA
	10.0K	4.9M	1.1mA
	47.0K	1.1M	428 μA
	100.0K	528K	315 μA
	300.0K	178K	248 μA
	470.0K	115K	235 μA

电容 (法 F)	电阻 ()	频率 (HZ)	电流 (A)
20P	4.7K	4.6M	1.1mA
	10.0K	2.4M	675 μ A
	47.0K	560K	320 μ A
	100.0K	263K	265 μ A
	300.0K	89K	230 μ A
	470.0K	57K	225 μ A
100P	4.7K	1.5M	505 μ A
	10.0K	768K	360 μ A
	47.0K	168K	246 μ A
	100.0K	80K	230 μ A
	300.0K	27K	220 μ A
	470.0K	17K	218 μ A
300P	4.7K	612K	330 μ A
	10.0K	308K	275 μ A
	47.0K	68K	228 μ A
	100.0K	32K	220 μ A
	300.0K	11.8K	215 μ A
	470.0K	6.8K	214 μ A

表 1—2

电压/频率	32K	455K	1M	SLEEP
2.3V	3.5 μ A	@2.5V 78 μ A	@2.6V 132 μ A	< 1.0 μ A
3.0V	69.0 μ A	115.0 μ A	168.0 μ A	< 1.0 μ A
4.0V	123.0 μ A	190.0 μ A	260.0 μ A	1 μ A
5.0V	195.0 μ A	280.0 μ A	370.0 μ A	5 μ A
6.3V	305.0 μ A	425.0 μ A	555.0 μ A	10 μ A

表 1—3

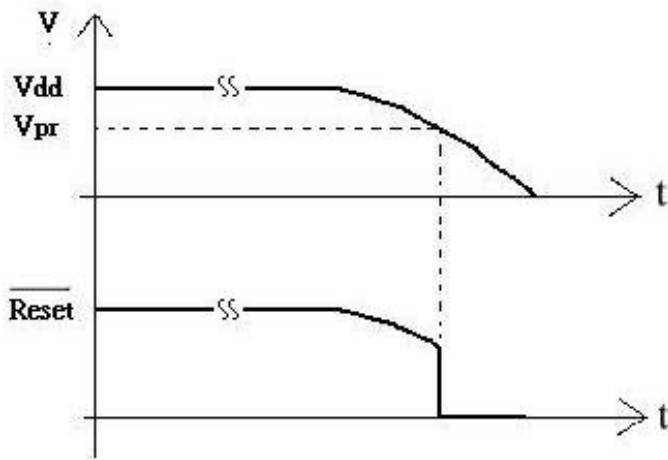
电压/频率	1M	4M	10M	SLEEP
2.1V	98 μ A	300 μ A	@2.3V 779 μ A	< 1.0 μ A
3.0V	205 μ A	520 μ A	1.2mA	4 μ A
4.0V	350 μ A	790 μ A	1.6mA	8 μ A
5.0V	538 μ A	1.1mA	2.20mA	15 μ A
6.3V	890 μ A	1.65mA	3.10mA	30 μ A

表 1—4

电压/频率	4M	10M	20M	SLEEP
2.1V	318 μ A	695 μ A	@2.2V 1.47mA	< 1.0 μ A
3.0V	540 μ A	1.15mA	2.10mA	4 μ A
4.0V	815 μ A	1.70mA	3.00 mA	8 μ A
5.0V	1.2mA	2.30 mA	4.00mA	15 μ A
6.3V	1.8mA	3.30 mA	5.60mA	30 μ A

7. 上电检测复位电压 (非 SLEEP 方式) 在 $V_{DD}=5.0V$ 下

V_{PR} 1.1 ~ 1.3V $V_{PR} : V_{DD}$ (Power Supply)

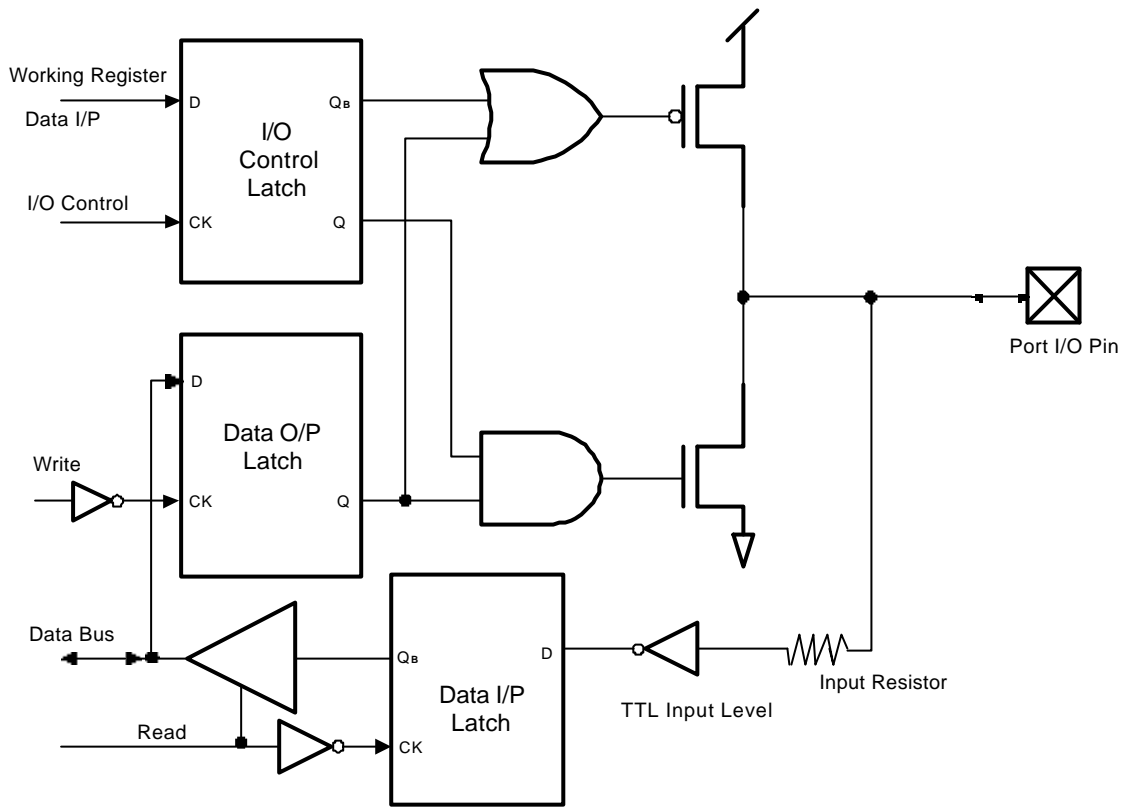


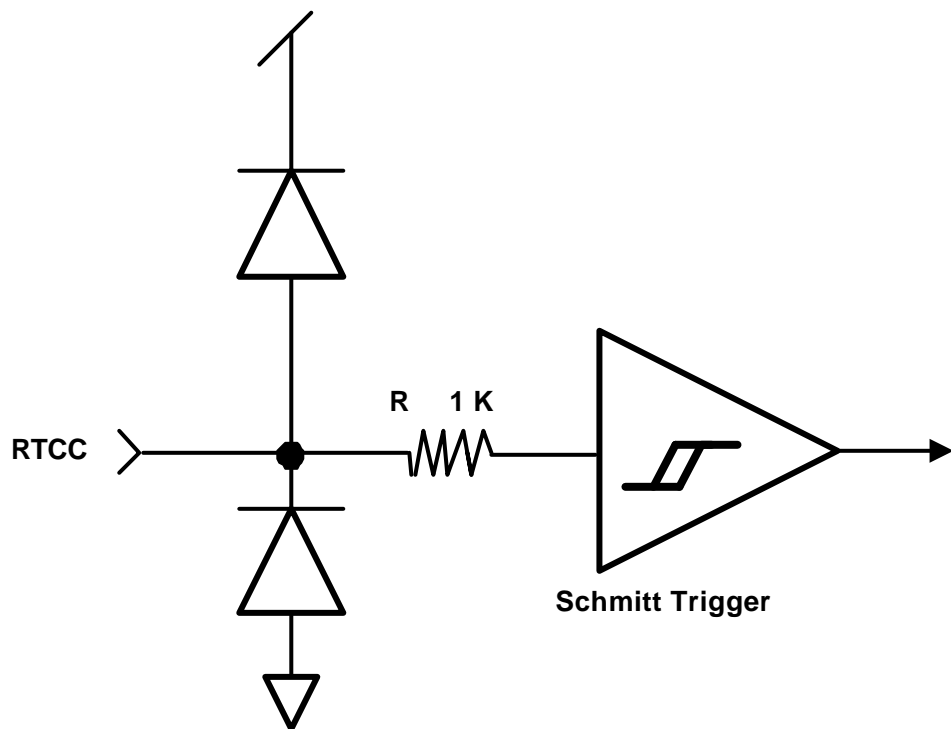
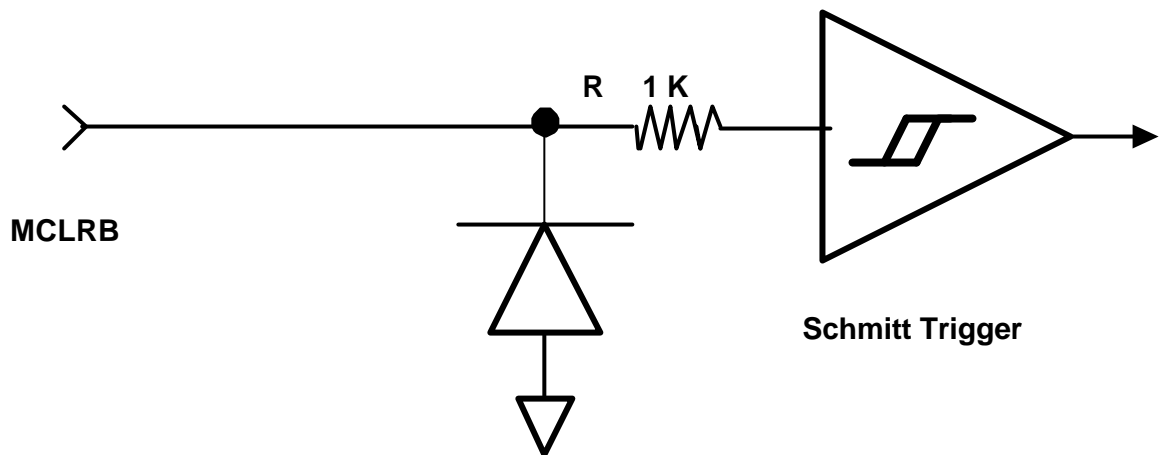
8. WDT 溢出周期时间

在 $V_{DD}=5.0V, T=25$ 下:

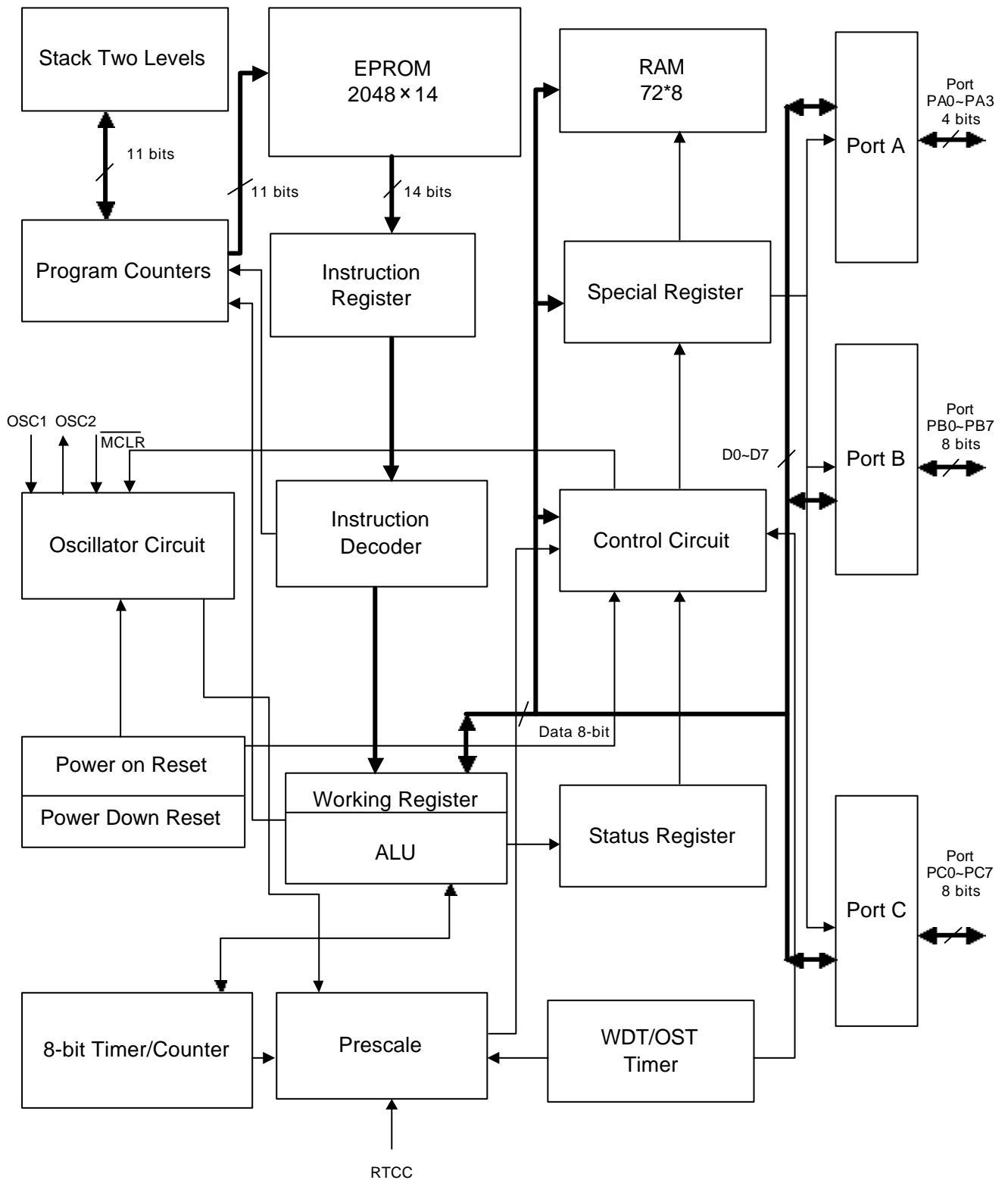
电压 (V)	WDT 基本溢出周期时间 (ms)
2.3	25.6
3.0	22.5
4.0	20.0
5.0	18.1
6.3	16.2

十..A 口和 B 口等效电路:



十一. MCLR_B 和 RTCC 输入等效电路:

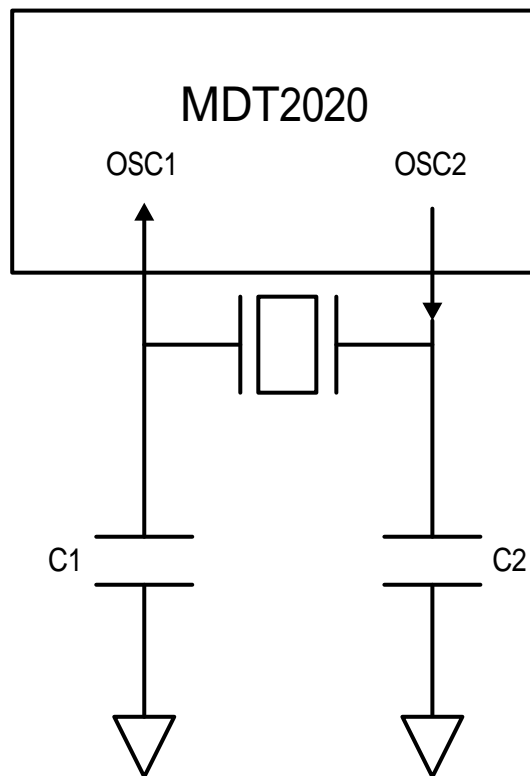
十二. 方块图:



十三.晶体振荡器的外部电容选择:

@Vdd=3.0~5.0V

OSC.类型	共振频率	C1	C2
HF	20MHz	5pF~10pF	10pF~20pF
	10MHz	10pF~50pF	20pF~100pF
	4MHz	10pF~50pF	20pF~100pF
XT	10MHz	10pF~30pF	10pF~50pF
	4MHz	10pF~50pF	20pF~100pF
	1MHz	10pF~30pF	20pF~50pF
LF	1MHz	3pF~5pF	3pF~5pF
	455KHz	10pF~30pF	20pF~50pF
	32KHz	10pF~20pF	15pF~30pF



为提高振荡器的可靠性和抗噪音能力,外部电容建议按参考值使用,但较高容量电容可提高起振时间.